



Kjærgaard
www.kia.dk

RobOptimize - nem vej til palletering

Kjærgaard har udviklet et stykke software (RobOptimize), der letter programmeringsprocessen for palleteringsrobotter betydeligt.

Indtast blot dimensioner

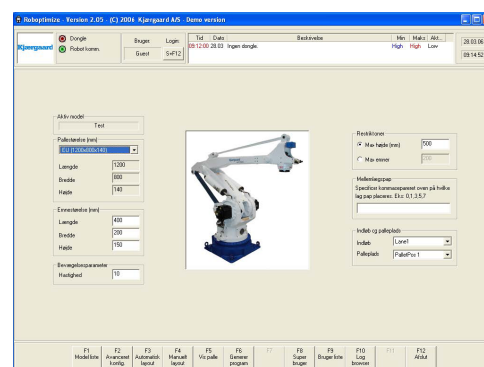
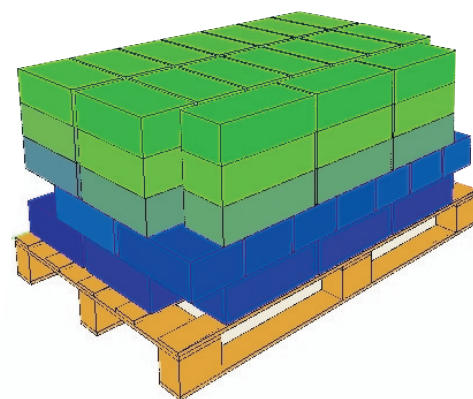
Med RobOptimize undgår man fuldstændigt at bruge den håndholdte programmeringsenhed, der følger med de fleste moderne robotter. I stedet indtaster man blot dimensionerne for henholdsvis palle og emner samt data for tilladt stakkehøjde eller antal emner totalt.

Softwaren beregner den optimale placering af emnerne på pallen, og det er endda muligt at få vist en 3D-visualisering af den færdigpakke palle. 3D visualiseringen er en stor hjælp, når man ønsker at vurdere det palleteringsmønster, systemet foreslår.

Lagring af forskellige rutiner

Ud fra de parametre operatøren har indtastet, genererer RobOptimize automatisk et robotprogram, som efterfølgende indlæses direkte i robotcontrolleren.

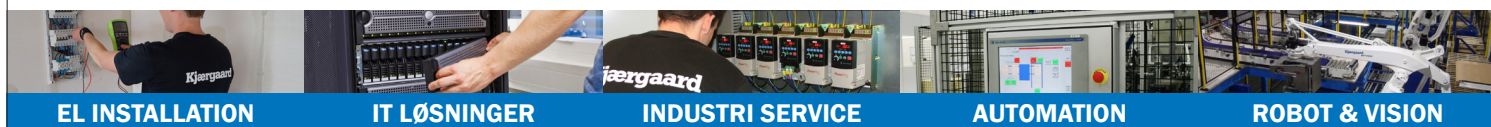
Palleteringsrutiner, der er dannet af RobOptimize, kan lagres under et hvilket som helst navn, der f.eks. refererer til det pågældende produkt, emne eller pallestørrelse.



Kjærgaard
www.kia.dk

Løsning · Odense · Fredericia
Skive · Dronninglund

T: 7565 0000
info@kia.dk



EL INSTALLATION

IT LØSNINGER

INDUSTRI SERVICE

AUTOMATION

ROBOT & VISION



Kjærgaard
www.kia.dk

Tillad rotation af æsker - du vælger selv

Roboptimize gør det muligt at vælge mellem forskellige palleringsmønstre.

Af depalleringsmæssige årsager kan det være en fordel, at alle emner på pallen vender ens. Denne funktion er valgt som standard i Roboptimize.

Hvis man derimod tillader forskellig retning på emnerne, aktiveres checkboksen Rotation tilladt. En anden ting, der er relateret til palle-mønstret, er afstanden mellem emnerne. Denne parameter kan indkodes til en præcis værdi og vises på 3D billedet.

Roboptimize håndterer endvidere brugen af mellemlægspap. Operatøren indtaster ganske enkelt de lag, der skal afsluttes med et lag pap - f.eks 0, 2, 4 og 6.

Individuelt palleringslayout

Hvis du har helt særlige ønsker til, hvordan æskerne skal placeres på

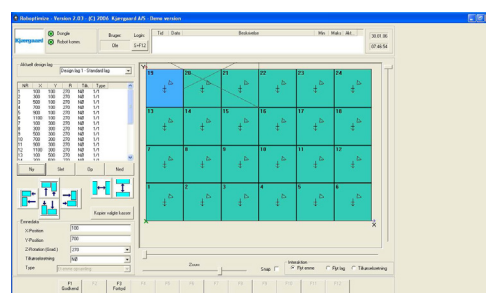
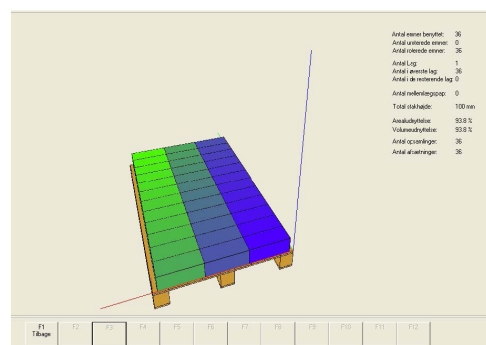
pallen, kan du benytte Roboptimize Designer, der gør det muligt at placere æskerne vilkårligt på pallen.

Du kan lave dit eget mønster og endda bestemme, om æskerne må rage ud over pallens kanter. Systemet kommer dog med advarsler ved uhensigtsmæssige eller ikke-realiserbare mønstre.

Fleksibilitet kræver omtanke

I programmet får operatøren mulighed for at justere en lang række parametre som f.eks. robotens tilkørselsretning, rotation osv. Derved bliver systemet langt mere fleksibelt.

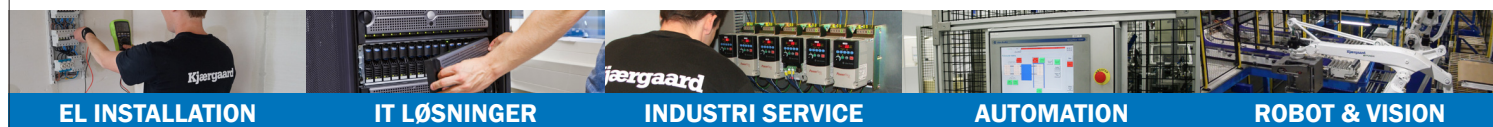
De mange indstillingsmuligheder stiller samtidig krav om en god forståelse af, hvordan en robot arbejder, og f.eks. hvor meget plads robotovedet optager.



Kjærgaard
www.kia.dk

Løsning · Odense · Fredericia
Skive · Dronninglund

T: 7565 0000
info@kia.dk



EL INSTALLATION

IT LØSNINGER

INDUSTRI SERVICE

AUTOMATION

ROBOT & VISION